

WAVE 300 XL

HU

Felhasználói útmutató 1. o.



HU

Wave 300 XL
Felhasználói útmutató

Tartalomjegyzék

1. BIZTONSÁGI ÓVINTÉZKEDÉSEK	2
2. FCC NYILATKOZAT	3
3. BEVEZETÉS	3
4. TARTALOM	3
Összeszerelési útmutató	4
5. MMI-RE VONATKOZÓ ÁLTALÁNOS MEGJEGYZÉSEK	5
6. TISZTÍTÁSI MENET ALAPÉRTELMEZETT BEÁLLÍTÁSAI	5
Tisztítási menet elindítása	5
7. A ROBOT ELTÁVOLÍTÁSA AZ ÚSZÓMEDENCÉBŐL	6
Manuális leállítási vezérlés	6
8. TESTRE SZABOTT BEÁLLÍTÁSOK	7
MMI mű kódése	7
A főmenü paraméterei	8
9. TOVÁBBI MEDENCEPARAMÉTEREK KONFIGURÁLÁSA	9
Manuális eljárás medenceparaméterek konfigurálására	10-11
Tisztítási műveletek elindítása	12
10. ÜZEMELÉSI IRÁNYELVEK	13
Karbantartás	13
11. A TÁVVEZÉRLŐ EGYSÉG	13
12. HIBAELHÁRÍTÁS	15

1. BIZTONSÁGI ÓVINTÉZKEDÉSEK

Pontosan tartsa be a következő figyelmeztetéseket:



Ne működtesse a Dolphin Wave medencetisztító robotot, ha emberek vannak az úszómedencében.



A Dolphin Wave medencetisztító robot vizsgálatakor válassza le azt a hálózati áramról.



Áramütés kockázata. Csak földzárlati áramköri megszakítóval (GFCI) ellátott földelt aljzathoz csatlakoztassa. Amennyiben nem tudja megerősíteni, hogy az aljzat GFCI-védett, forduljon képzett elektrotechnikushoz.



Áramütés kockázatát csökkentendő, az áramellátáshoz való csatlakoztatásra ne használjon hosszabbítót; biztosítson megfelelően elhelyezett aljzatot.

Gondoskodjon a következő óvintézkedések megtételéről:



Ne temesse el a kábelt – jelölje meg a kábelt, hogy azt fűnyíró, sövényvágó és más berendezés ne sérthesse meg.



Kizárólag képzett kezelőnek szabad működtetni a Dolphin Wave medencetisztító robotot.



A kezelő tartsa távol a kezeit a hajtósíj mechanizmusától.



A tisztítórobot kocsiját és tápegységét működés közben a medence sarkától legalább 3 m távolságra helyezze el.



A Dolphin Wave medencetisztító robotot gyermekek ne tudják elérni.



Minden esetben csak eredeti tápkábelt szabad használni. Szükség esetén a cseréjét csak „Dolphin Wave medencetisztító” bizonyítvánnyal rendelkező technikus végezheti.



A Dolphin Wave medencetisztító robot emelésekor ügyeljen a hátsérülések elkerülésére.



A Dolphin Wave medencetisztító robot nyilvános uszodákban történő használatra szolgál, nem lakónegyedek medencéihez.

2. FCC nyilatkozat

MEGJEGYZÉS: Ezt a berendezést megvizsgálták, és eszerint az teljesíti az FCC szabályok 15. része szerinti B osztályú digitális készülék határértékeit. Ezek a határértékek lakókörnyezetben káros interferenciával szemben elégséges védelmet biztosítanak. Ez a berendezés rádiófrekvenciás energiát használ és sugározhat, és nem megfelelő telepítés, illetve nem az útmutató szerinti használat esetén a rádiókommunikációban káros zavaró hatást okozhat. Mindazonáltal nincs rá garancia, hogy adott telepítésnél nem léphet fel zavarás. Ha ez a berendezés a rádió, illetve a televízió vételét károsan befolyásolja (ami meghatározható a berendezés ki-be kapcsolásával), a felhasználó a következő intézkedések valamelyikével próbálja meg kijavítani a zavarást:

- Változtassa meg a vevőantenna irányát vagy helyzetét.
- Növelje a berendezés és a vevő közötti távolságot.
- Csatlakoztassa a berendezést és a vevőkészüléket különböző áramköri kimenetekre.
- Segítségért forduljon a forgalmazóhoz vagy tapasztalt rádió-, ill. TV-szerelőhöz.

A berendezésnek a megfelelőségért felelős cég (Maytronics Ltd.) által nem kifejezetten engedélyezett változtatása vagy módosítása azt eredményezheti, hogy a felhasználónak megszűnik a berendezés üzemeltetéséhez való jogosultsága.

3. BEVEZETÉS

Ez a felhasználói útmutató leírja Dolphin Wave medencetisztító robot MMI konzoljának a használatát. Az interaktív, legkorszerűbb MMI (Maytronics Machine Interactive) vezérlőkonzol lehetővé teszi a robot teljes körű vezérlését, a felhasználó meghatározhatja a ciklusidőt, a működési késleltetést és a robot által végrehajtott tisztítási pásztázást. Lehetővé teszi a különféle technikai funkciók és paraméterek működésének ellenőrzését is. Manuális vezérlés is megvalósítható az automatikus tisztítási műveletek átmeneti kikapcsolásával, erre a célra szolgál a konzolban található távvezérlő egység.

A Dolphin Wave robot konstrukciója 4 különböző elrendezésű úszómedence kezelésére használható, ezek a beállítások tárolhatók az MMI konzol memóriájában. A robotban gyárilag specifikus alapértelmezett medenceelrendezéseket állítottak be, ezeket módosítani lehet. Lásd az első Főmenü képernyőt, valamint a 6. ábrát és a „Testre szabott beállítások” című részt a 7. oldalon.

4. TARTALOM

Óvatosan vegye ki mindegyik elemet a szállítódobozból, és a csomagolási listán ellenőrizze, hogy minden megvan-e. A következő elemeknek kell ott lenniük:

- Dokumentáció és tartozékok
- A Dolphin Wave robot tárolására és szállítására szolgáló szétszerelt kocsi.
- MMI konzol (távvezérlő egységet tartalmaz)
- Dolphin Wave robot és úszó kábel
- Szűrőtasakok:

2 finom szemcseméretű szűrőtasak, felszerelve a Dolphin Wave robotban a mindennapos tisztításra
2 ultra finom szűrőtasak a finom porrészecskék számára

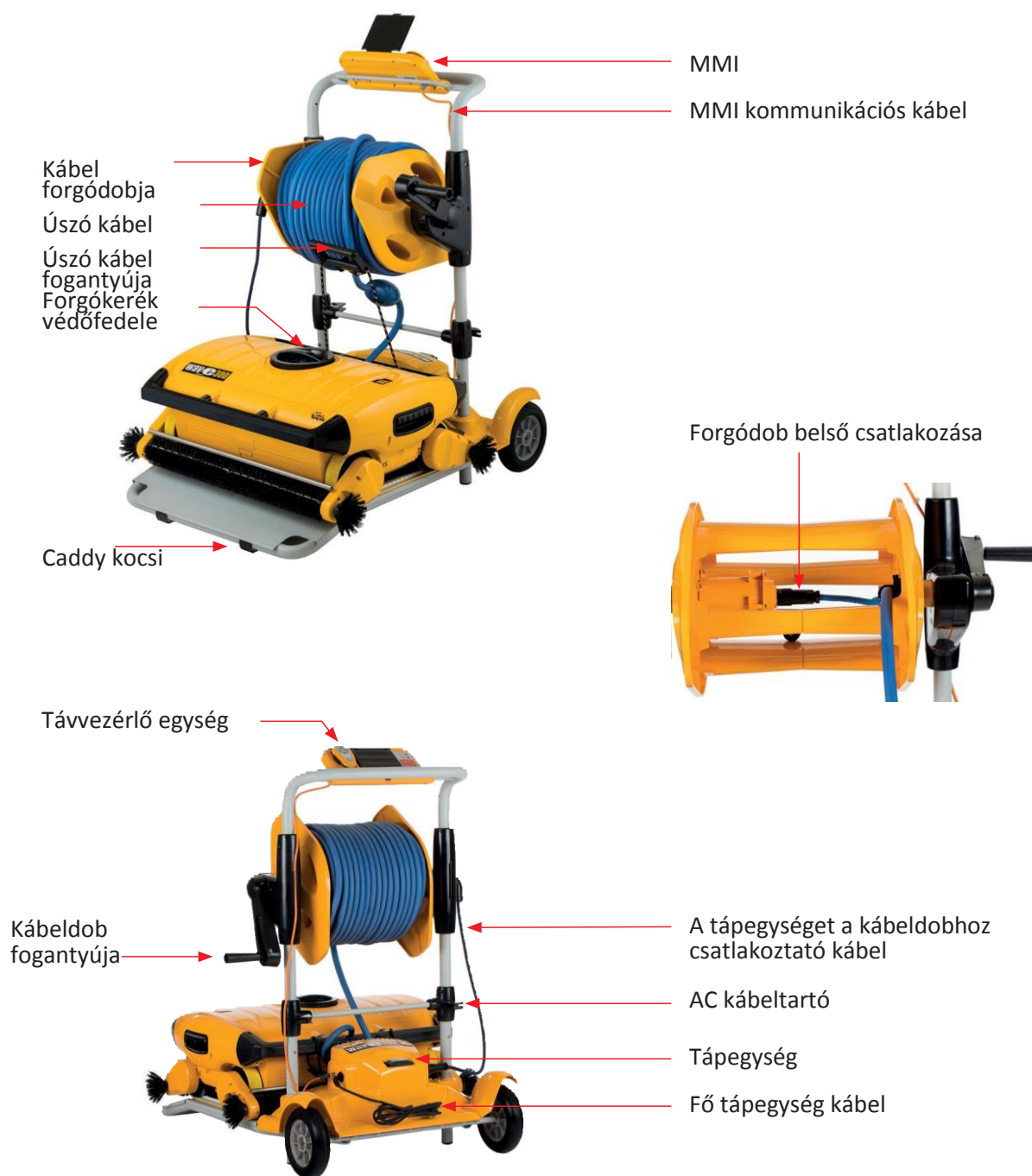
2 laza szövésű szűrőtasak durva hulladék számára

- Tápegység

Összeszerelési útmutató

Lásd az 1. ábrát


1. Illessze a fogantyút a Caddy kocsi alapjához, és rögzítse a mellékelt 4 csavarral és anyával.
2. Illessze a kábeldobot a helyére, és rögzítse 2 csavarral. Figyelje meg a tápegység és a kábeldob összekötő kábelének elhelyezését.
3. Helyezze a Dolphin Wave robotot a kocsira a tápegység elé, amint az 1. ábrán látható.
4. Csatlakoztassa az MMI egység kommunikációs kábelét a tápegységhez.
5. Csatlakoztassa a tápegység és a kábeldob összekötő kábelét.



Figyelem:
A kábeldob opcionális felszereltség!

1. ábra: A Dolphin Wave

5. MMI-RE VONATKOZÓ ÁLTALÁNOS MEGJEGYZÉSEK

- A felhasználói kézikönyvben a „nyomja meg a „Start” gombot” utasítás végrehajtásához mindkét -  - zöld gombot nyomjameg egyidejűleg az MMI konzolon (2. ábra).
- Az MMI konzolt képernyővédővel szerelték fel, amely 5 perc művelet nélküli idő után kapcsol be. Az MMI konzolár feloldásához nyomja meg a **POOL** és **HOME** gombokat, ebben a sorrendben.
- Az MMI konzol egyes menüit kódolt zár védi a beállítások akaratlan módosításai ellen. A kód a következő billentyűsorozat:



3 2 1

6. TISZTÍTÁSI MENETEK ALAPÉRTELMEZETT BEÁLLÍTÁSAI

Ebben a részben ismertetjük az eljárást a tisztítási menet alapértelmezett beállításával. A robotban gyárilag beállítottak bizonyos alapértelmezett elrendezéseket, ezekkel azonnal elkezdheti a medence tisztítását.

Az ezen beállítási menetben végrehajtott beállítások addig maradnak érvényben, amíg azokat a kezelő nem módosítja.

Ha közvetlenül a Dolphin Wave összeszerelése után medencetisztítási menetet indít, a következőképpen járjon el:

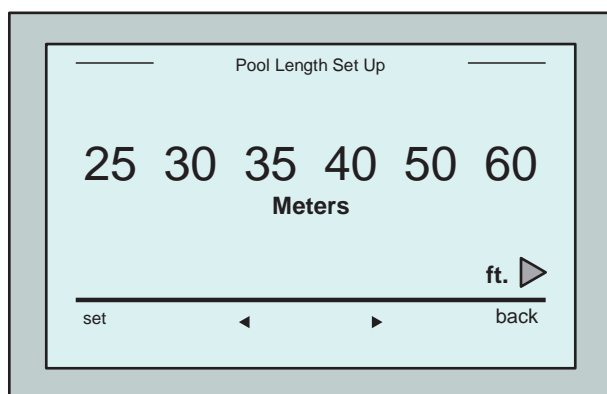
1. Emelje fel az MMI konzol védőfedelét.
2. Csatlakoztassa a robot tápegységét a hálózati tápvezetékhez.
3. Kapcsolja be a tápegységet. A kezdőablakban megnyílik az MMI konzol *Wave* képernyője (8. ábra).
4. A Caddy kocsit a robottal a medence szélétől kb. 0,5-1,0 m-re helyezze el, ferde szélével a medence irányában, hogy az úszó kábel a Dolphin Wave tápegységének irányába mutasson.



Távvezérlő
egység Wave
kezdő-
képernyő A
billentyűzet
gombjai

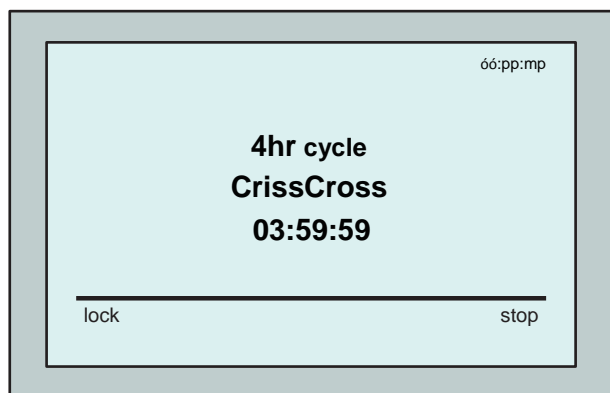
2. ábra: A Dolphin Wave robot MMI konzolja

Tisztítási menet elindítása



3. ábra: Medencehossz-beállítási képernyő

1. Az MMI egységen nyomja meg a **POOL** gombot. A robot elindul a medence felé, közben húzza az úszó kábelt, belép a medencébe, és elhelyezkedik annak alján.
2. Várjon a *WAVE* képernyő megjelenésére.
3. A robot minden aktiválásakor függőlegesen az indulásnál lévő falhoz támasztja magát; a robot kiegyenesedve hátrafelé kezd el mozogni, majd egyenes vonalak mentén folytatja.
4. Nyomja meg a **Start** gombot. A képernyőn megjelenik, hogy „Válassza meg a medence hosszát”.
2 másodperc múlva megjelenik a *Pool Length Setup* képernyő.



4. ábra: Countdown képernyő 4 órás ciklusnál

- A nyilak segítségével ◀ ▶ válassza ki a kívánt medencehosszúságot. Nyomja meg a **Beállítás** gombot. A láb mértékegység választásához görgessen tovább jobbra ▶ a nyíllal.
- Nyomja meg a **Start** gombot. Elkezdődik a tisztítási menet, a gyári alapértelmezett beállítások használatával. A paraméterek módosításához lásd a **További medenceprofilok konfigurálása** című részt a 9. oldalon.

A robot megkezdte a tisztítási ciklust, és az MMI konzol megjeleníti a Countdown képernyőt (4. ábra):

A *Countdown* képernyőn látható, hogy a választott ciklusidő 4 óra, és a hátralévő idő 3 óra 59 perc 59 másodperc.

A tisztítási menet végén a robot automatikusan leáll.

A robot medencéből való eltávolítása végrehajtható a 6. oldalon lévő **A ROBOT ELTÁVOLÍTÁSA AZ ÚSZÓMEDENCÉBŐL** című rész szerint.



Elkerülhető az MMI beállítások illetéktelen módosítása, ha zárolja az MMI billentyűzetét: A *Countdown* képernyőn nyomja meg a **Lock** gombot (4. ábra). A billentyűzet feloldásához nyomja meg a **POOL** és **HOME** gombokat, ebben a sorrendben.

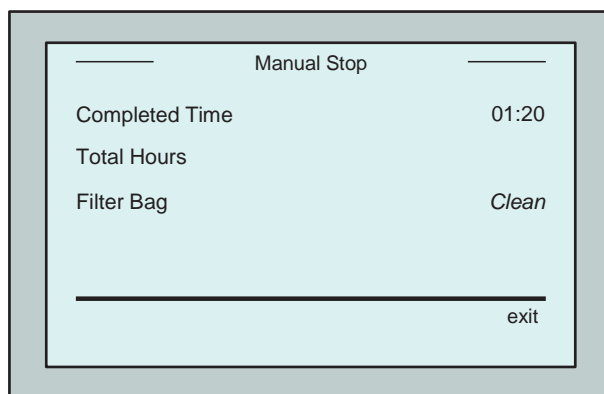
7. A ROBOT ELTÁVOLÍTÁSA AZ ÚSZÓMEDENCÉBŐL

- Nyomja meg a **HOME** gombot.
A robot az úszó kábel irányában mozogni kezd. A kábeldob fogantyújával tekerje fel az úszó kábelt a kábeldobon, rendezett módon.
- Az úszó kábelt tartva óvatosan húzza a robotot felfelé és a kocsik irányába. Amint eléri a medence oldalát, óvatosan húzza a kábelt, amíg felbukkan annak fogantyúja. Fogja meg a fogantyút, és húzza ki a robotot a vízből. A robot automatikusan kikapcsol. A távvezérlő segítségével a kocsikhoz vezetheti a robotot.
Ha kint van a medencéből, ne húzza a robotot a kocsik felé oly módon, hogy a kábeldob fogantyújával feltekeri az úszó kábelt.

Manuális leállítási vezérlés

Szükség esetén a tisztítási menet közben leállíthatja a robotot.

- A *Countdown* képernyőn (4. ábra) nyomja meg a **Stop** gombot. Az MMI képernyőn a következő üzenet jelenik meg: "Stopping robot – please wait".
5 másodperc múlva megjelenik a *Manual Stop* képernyő (5. ábra).
- A tisztítási menet teljes leállításához nyomja meg az **Exit** gombot. Az MMI konzol visszatér a *Wave* képernyőhöz.



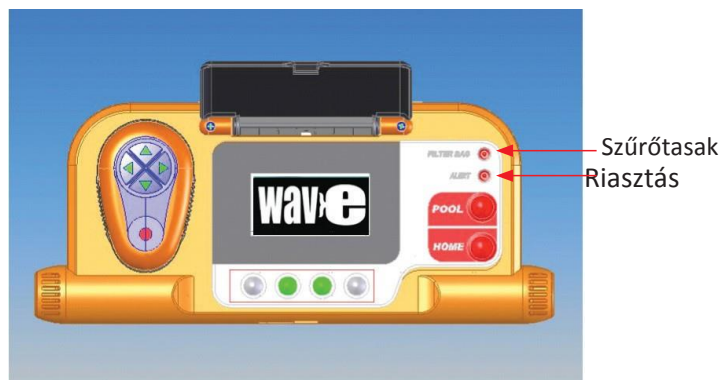
5. ábra: Manual Stop képernyő

MMI riasztások

Filter bag: Amikor a szűrőtasak tele van, és tisztítást igényel a tisztítási ciklus végén, ez a LED világitani kezd. Nem szükséges, hogyazonnal leállítsa a műveletet.

A LED jelzőlámpa a tiszta tasakkal végzett következő műveletnél automatikusan nullázódik.

Alret: LED kezd el világitani, ami a robotot leállító hibát jelez. A probléma lokalizálása érdekében általában vizsgálja át a robotot, és indítsa el újra. Ha a hiba megismétlődik, az adott hiba részletei megjelennek az *MMI* képernyőn. Lásd a **Hibaelhárítás** című részt a jelen kézikönyv végén.




A laza szövésű szűrőtasakokat opcióként mellékeljük, ezekkel gyűjthető össze a nagyméretű hulladék.

8. TESTRE SZABOTT BEÁLLÍTÁSOK

A Dolphin Wave robot az MMI konzolról vezérelhető. A robot beállításai testre szabhatók, hogy illeszkedjenek a tisztítandó úszómedence specifikus típusához. Az MMI konzol memóriája 4 különböző úszómedence konfigurációt képes tárolni, későbbi felhasználás céljára.

A medence alakjának konfigurálásakor, mielőtt a robot elkezd a tisztítási ciklus végrehajtását, szintén beállítható a ciklusidő és a késleltetési idő. A **további medenceparaméterek konfigurálási** eljárásának leírása a **TOVÁBBI MEDENCEPARAMÉTEREK KONFIGURÁLÁSA** című részben található, a 9. oldalon. A következő részben az MMI konzol billentyűzeteljárásainak magyarázata található.

Az MMI konzol működése

Használja a  vezérlőgombokat a különféle parancsok aktiválásához, amelyek az MMI konzolon találhatóak, a képernyő alatt.

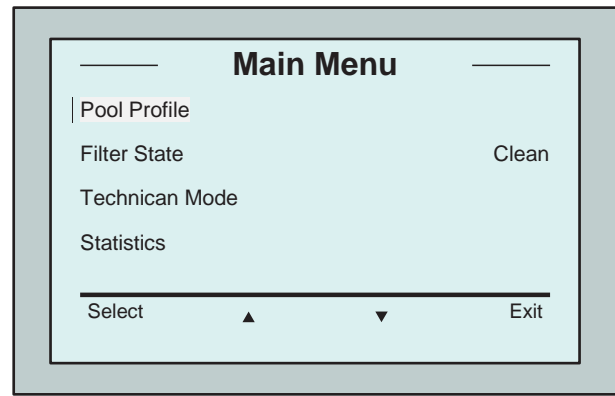
A képernyők közötti navigáláshoz és a szoftver konfigurálásához használja az MMI konzolnak a különféle képernyőkijelzéseiben megjelenő funkcióit.

Az MMI konzol funkciói:

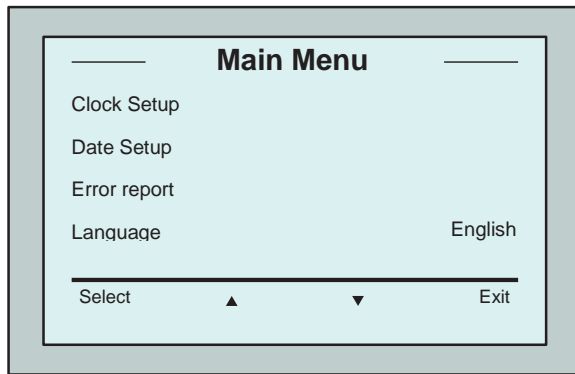
Utasítás	Leírás
Menu	A <i>Main Menu</i> képernyő megjelenítéséhez a <i>Wave</i> képernyőn nyomja meg a Menü
▲	Görgetés fel
▼	Görgetés le
↵ Start ↵	A medencetisztítás elindításához nyomja meg egyszerre mindkét zöld gombot
Select	Nyomja meg a gombot a megerősítéshez, miután elvégezte a kiválasztást.
Modify	A kiválasztás után, a beállítások módosításához nyomja meg ezt a gombot.
Back	Az előző képernyőhöz való visszatéréshez nyomja meg ezt a gombot.
Exit	A <i>Wave</i> képernyőhöz való visszatéréshez nyomja meg ezt a gombot.

A robot paramétereinek meghatározása:

1. Kapcsolja be a tápegységet. Az MMI egység *Wave* képernyőjén megnyílik a kezdőablak.
2. A *Main Menu* képernyőbe való belépéshez nyomja meg a **Menu** gombot (6. ábra).



6. ábra: *Main Menu* képernyő



7. ábra: Második *Main Menu* képernyő

Két *Main Menu* képernyő van, a második képernyő eléréséhez meg kell nyomni a lefelé görgetés nyilat ▼. „Statistics” után görgessen le a második *Main Menu* képernyőhöz (7. ábra).

A *Main Menu* paramétere

Az alábbi táblázatban ismertetjük a Főmenüből elérhető paramétereiket:

Paraméter	Leírás
Pool Profile	A <i>Pool Profile</i> képernyőre lépéshez nyomja meg a Select gombot. A „Pool Profile” paraméter megnyitja a <i>Pool Profile</i> képernyőt, és megjeleníti a négy konfigurált medenceprofil. Az alapértelmezett beállítás „Pool A”.
Filter State	Jelentést ad a szűrő állapotáról. <ul style="list-style-type: none">• Clean: A szűrőtasak használatra kész• Full: Cserélje ki, ill. tisztítsa meg a szűrőtasakot A szűrőtasak konzolon lévő figyelmeztető lámpája azt is jelzi, hogy a szűrőtasakot tisztítani kell.
Technician Mode	Technikusi képernyő korlátozott hozzáféréssel.
Statistics	A robot használatára vonatkozó adatok áttekintéséhez nyomja meg a Select gombot.

A második *Main Menu* paramétere

Paraméter	Leírás
Clock Setup	A <i>Clock Setup</i> képernyőre és a 12/24 óra módba való belépéshez nyomja meg a Select gombot.
Date Setup	A <i>Date Setup</i> képernyőre való belépéshez nyomja meg a Select gombot.
Error Report	Információt jelenít meg szerviz technikusok számára.
Language	A kijelző nyelve.



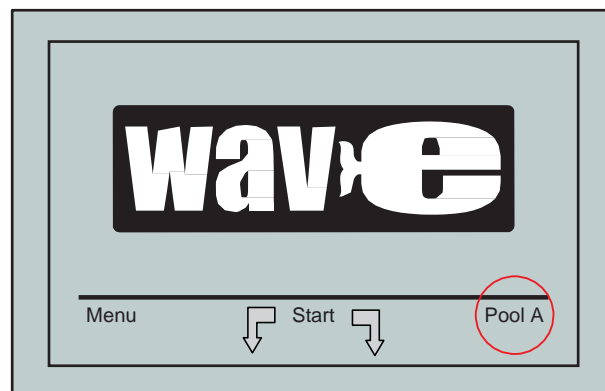
Ha bármely más nyelvből vissza kíván térni az angolra, a *Wave* képernyőn nyomja meg a „menu” gombot, és tartsa lenyomva 3-4 másodpercig.

9. TOVÁBBI MEDENCEPARAMÉTEREK KONFIGURÁLÁSA

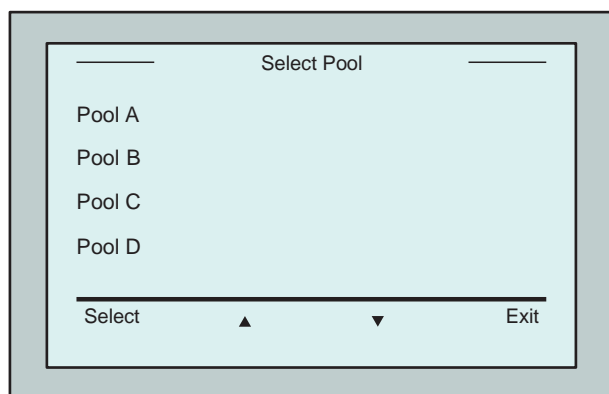
A Dolphin Wave 4 különböző medencekörvonalra konfigurálható. A konfigurált beállításokat a rendszer az MMI egység memóriájában tárolja. Ebben a részben leírjuk, hogyan lehet további medence beállításokat konfigurálni.

Új medencekörvonal hozzáadása a következő eljárással történik:

1. Lépjen a *Wave* képernyőre. Amint a 8. ábrán látható, aktuálisan definiált beállításként az „Pool A” jelenik meg.
2. A *Wave* képernyőn nyomja meg az **Pool A** gombot. Megnyílik a *Pool Profile* képernyő (9. ábra).



8. ábra: *Wave* képernyő, alapértelmezett beállításként a „Pool A” látható

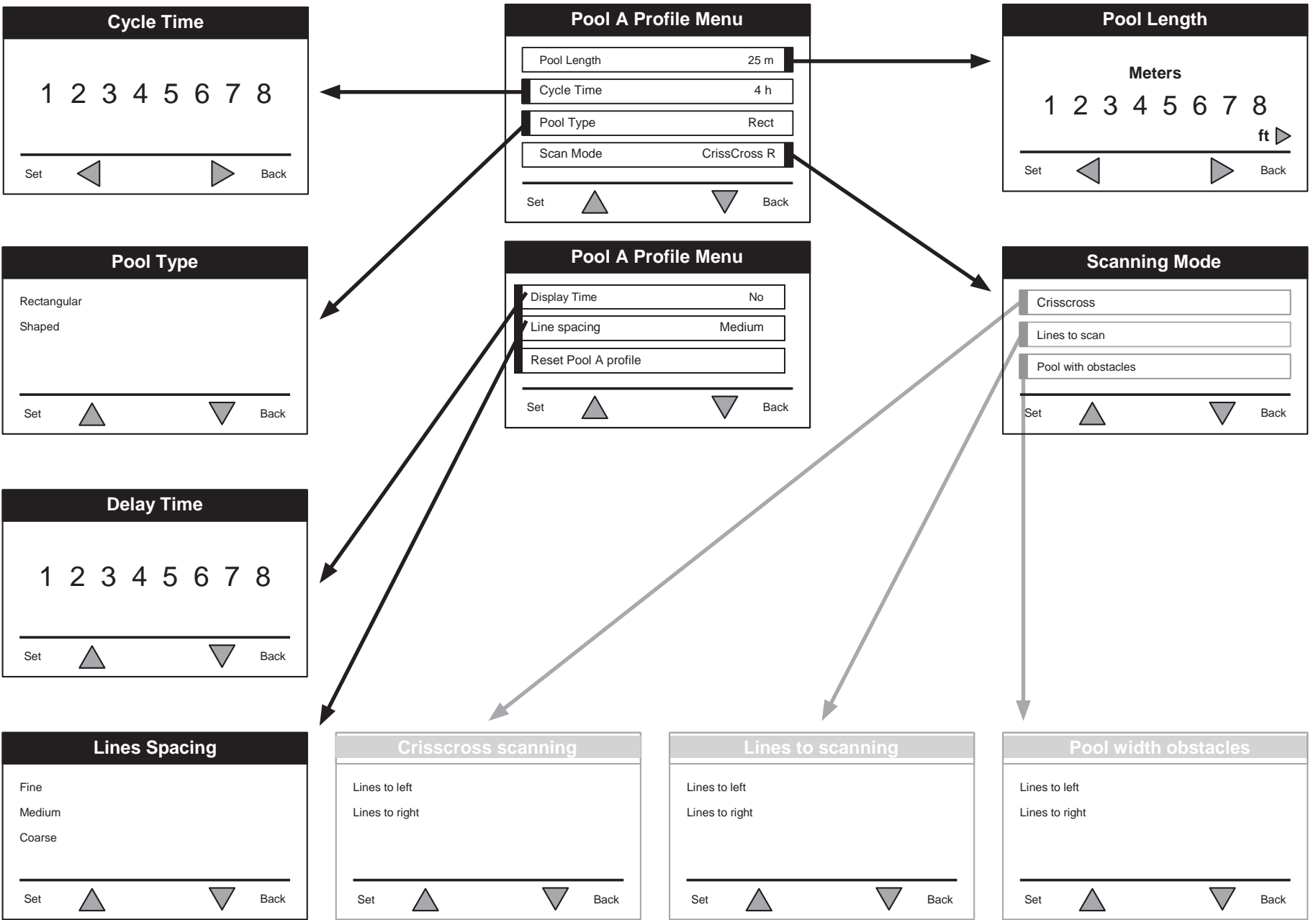


9. ábra: *Pool Profile* képernyő

3. Második medence körvonal választásához görgessen le a „Pool B” elemhez, és nyomja meg a **Select** gombot. Automatikusan megjelenik a *Wave* képernyő, amelyen az aktuálisan definiált medence a Pool B.
4. A Pool A, B, C és D medence konfigurálásához ugorjon a **Tisztítási menet elindítása** 1. lépésére az 5. oldalon.

Korábban definiált medence beállításhoz való ugráshoz:

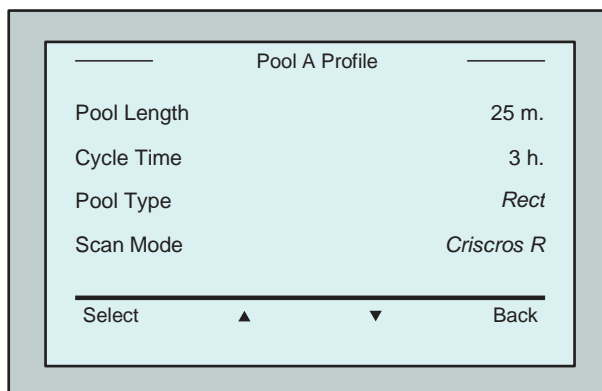
1. A *Pool Profile* képernyő megnyitásához a *Wave* képernyőn nyomja meg a képernyő jobb oldalán látható (lásd 8. ábra) aktuális medence beállítás gombot.
2. Görgessen a kívánt medencéhez, és nyomja meg a **Select** gombot. Megjelenik a *Wave* képernyő, a kiválasztott medence beállítással.



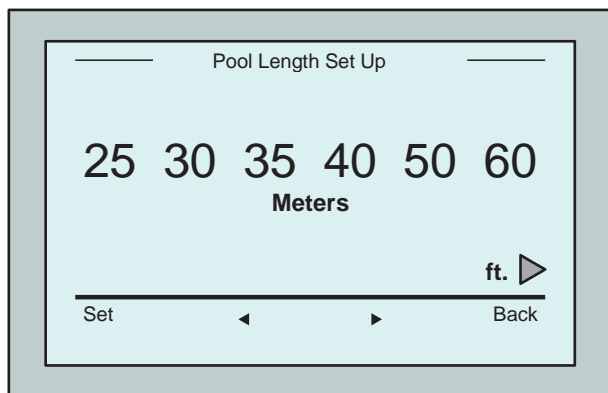
10. ábra: Medenceprofil

Manuális eljárás medenceparaméterek konfigurálására

1. A *Wave* képernyőn nyomja meg a **Menu** gombot.
2. A *Main Menu* képernyőről, kiemelt **Pool Profile** mellett, az aktuális aktív medence körvonal megjelenítéséhez nyomja meg a **Select**, majd a **modify** gombot.
3. Állítsa be sorjában az egyes paramétereket a **Select** és görgetés gombokkal ▼ ▲ .



11. ábra: Pool A menü: első képernyő

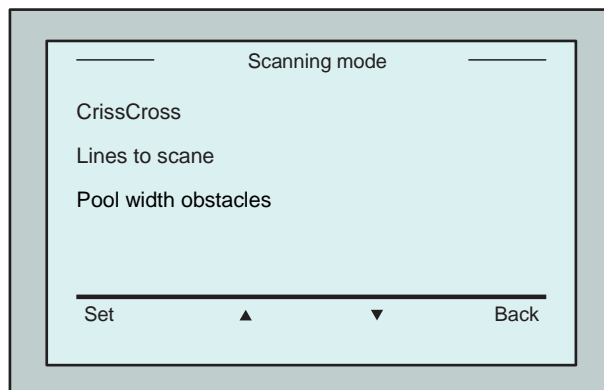


12. ábra: Pool Length Setup képernyő

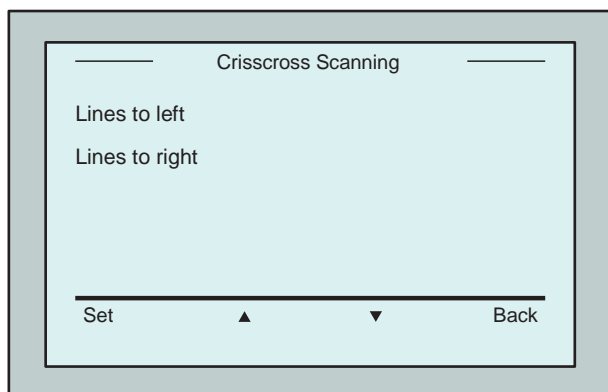
4. A *Pool Length Setup* beállítása képernyőre való belépéshez nyomja meg a **Select** gombot.
5. Kiemelt **Pool Length** mellett nyomja meg a **Select** gombot. Megjelenik a *Pool Length Setup* képernyő.
6. A nyilak segítségével ◀ ▶ válassza ki a kívánt medencehosszúságot. Nyomja meg a **Select** gombot, és görgessen le a következő paraméterhez, ami a *Cycle Time*.

A *Cycle Time* paraméter meghatározza az egyes tisztítási ciklusok hosszúságát.

7. Állítson be minden egyes paramétert, majd görgessen le a következő sorba.
8. Állítsa be a medence típusát, és válasszon *Rectangular* (alapértelmezett) vagy a *Shaped* lehetőségek közül.
Rectangular - Párhuzamos falú. 90°-os 'L' alakú medencéknél ajánlott.
Shaped - Szabodon alakított medencéknél ajánlott.



13. ábra: Scanning mode



14. ábra: Scanning direction screen

9. Állítsa be a „Scanning mode” paramétert, és válasszon a „CrissCross”, „Lines to Scan”, illetve „Pool width obstacles” lehetőségek közül.

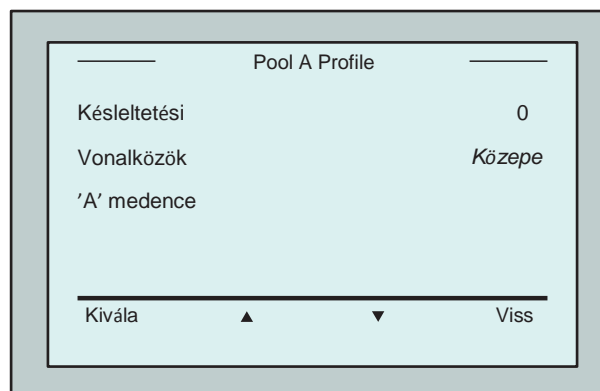
Crisscross - Ajánlott.

Lines to scan - Akkor használandó, amikor a medence pásztázása egy irányra korlátozódik, illetve 2 szakaszra oszlik.

Pool width obstacles - Akadályokat (például sziget) tartalmazó medencéknél ajánlott.

10. A „Scanning mode” megválasztása után kiválaszthatja a robot előrehaladási irányát - „Lines to left”, illetve „Lines to right”.

11. Miután a Pool Profile képernyőről beállította a *Scanning mode*, görgessen le a következő képernyőhöz (15. ábra).
12. A Delay Time paraméterhez való belépéshez nyomja meg a **Select** gombot. „Delay Time” paraméter beállításával az *MMI* képernyőn megválasztott időtényezővel késleltetheti a tisztítási műveletek elindítását.
13. Line Spacing - ez a paraméter a pásztázás optimalizálása érdekében használatos.
A vonalak közötti távolság beállításához válasszon a *Fine / Medium / Coarse* lehetőségek közül.
14. Reset Pool Profile - Lehetővé teszi, hogy törölje az összes, a medence profiljára vonatkozó paramétert.
(*Pool Length, Cycle Time, Scanning mode, Delay time...*)



15. ábra: Pool A menü: Második képernyő



Paraméter beállítási műveletek alatt:

- Az előző képernyőhöz való visszatéréshez nyomja meg a **Back** gombot.
- A *Wave* képernyőhöz való visszatéréshez nyomja meg a konzolon a **Home** gombot.

Tisztítási műveletek elindítása

Miután valamennyi testre szabott paramétert konfigurálta, tisztítási menettel folytathatja:

1. Készítse elő a Dolphin Wave robotot működésre, a medencébe való bemerítésre.
2. Az *MMI* konzolon nyomja meg a **POOL** gombot. A robot elindul a medence felé, közben húzza az úszó kábelt, belép a medencébe, és elhelyezkedik annak alján.
3. Várjon a *WAVE* képernyő megjelenésére.
4. A robot minden aktiválásakor függőlegesen az indulásnál lévő falhoz támasztja magát; a robot kiegyenesedve hátrafelé kezd el mozogni, majd egyenes vonalak mentén folytatja.
5. Nyomja meg a **Start** gombot. A robot elkezd a tisztítási műveletet.

Ha beállított *Delay Time értéket* (lásd fentebb „A Dolphin Wave konfigurálása”), elindul a visszaszámlálás, és a képernyőn megjelenik az automatikus tisztítás elindulásáig hátralévő idő.

Ha nem adtak meg *Delay Time értéket*, a robot azonnal elindul.

Amikor elindultak a tisztítási műveletek, az *MMI* konzol képernyőjén a visszaszámlálási idő látható, mint a 4. ábrán.



A késleltetési idő felülbírálásához és a tisztítás azonnali elkezdéséhez a visszaszámlálási képernyőn válassza az elindítást. A robot azonnal elkezd dolgozni.



Ha megjelenik a képernyővédő, az *MMI* konzol feloldásához nyomja meg a **POOL** és **HOME** gombokat, ebben a sorrendben.

10. ÜZEMELÉSI IRÁNYELVEK

- Nagyméretű, közelítőleg 300 m² alapterületű medence tisztításához 3-4 óra szükséges. Ez az alapértelmezett beállítás.
- Olimpiai méretű, 1250 m²-es medence tisztítása közelítőleg 6 óráig tart. Ez az alapértelmezett beállítás.

Karbantartás

1. Tisztítsa meg a tasakot szükség szerint. Amikor az MM konzolon megjelenik a „Filter Bag Full” üzenet, a következő működési ciklus előtt meg kell tisztítani a tasakot.
2. Kattintsa a helyére a szűrőtásakot.



- Amikor megjelenik a „Filter Bag Full” jelzés, nem szükséges leállítani a Dolphin Wave robotot a ciklus közepén. A következő ciklus előtt tisztítsa meg a szűrőt.
- A szűrőtásakok mosógépben tisztíthatók.

3. Mindegyik működési ciklus előtt tisztítsa meg a robot testét, a keféket és a meghajtó szíj területét, távolítsa el az idegen tárgyakat, gumi szíjakat, haját stb.
4. Hetente egyszer tisztítsa meg a forgókerék területét.
 - 2. számú Philips kézi csavarhúzóval távolítsa el a forgókerék fedelének rögzítő csavarját.
 - Az óramutató járásával ellentétes irányban csavarja le a munkahenger fedelét.
 - Távolítsa el a forgókerékből az idegen tárgyakat.
 - Zárja le a forgókerék fedelét, és tegye vissza a rögzítő csavart.
5. Az úszó kábelt tartsa rendben, hogy könnyen feltekerhető legyen.
Fontos: Minden 2-3 tisztítási menet után kösse le az úszó kábelt a forgódob belső csatlakozásáról, tekerje le az egész kábelt, és előírás szerint vigye fel rá ismét.
6. A Dolphin Wave roboton **Megelőző karbantartást (MK)** kell végezni, hogy hosszú ideig megfelelő üzemi állapotban legyen. A Maytronics biztosítja a szükséges alkatrészeket - erre a célra szolgáló MK készlet alakjában. A munkát és a szervizt a forgalmazón keresztül biztosítjuk. Minden 1500 üzemóra, illetve 1 év után (amelyik előbb következik be) MK szervizt kell végezni.
7. Az MMI képernyőn megfelelő időben MK végrehajtására figyelmeztető üzenet jelenik meg. Kötelező MK szervizt végezni. Forduljon forgalmazójához. Ha nem végzi el az MK szervizt, megszűnik a jótállás.
- 8.

11. A TÁVVEZÉRLŐ EGYSÉG

A távvezérlő egység (TVE) az MMI konzolon található, mágnes rögzíti a helyére. Az alaplapról való levételéhez óvatosan húzza azt felfelé. Amikor a robot automatikus üzemmódban van, a programozott iránybeállítások a távvezérlő egységgel bírálhatók felül.



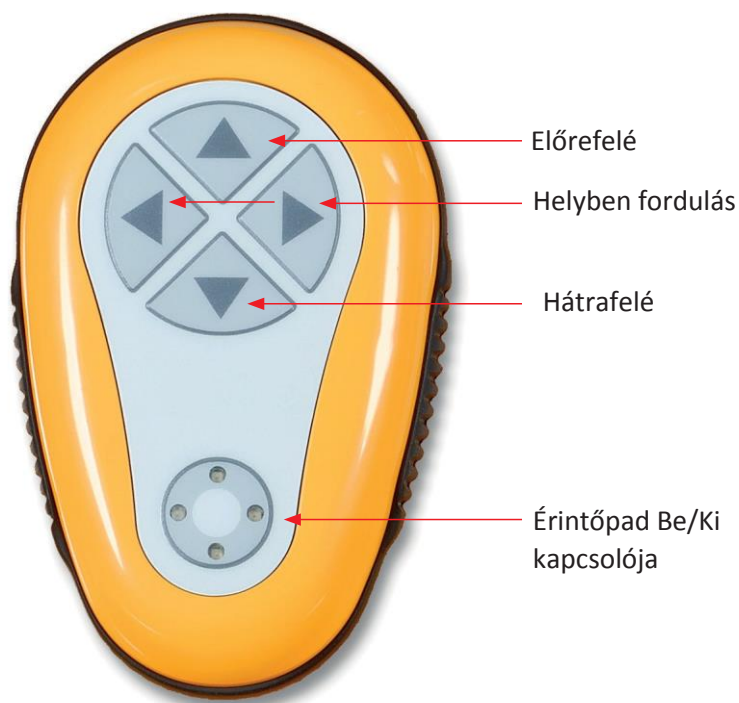
Amikor a robot előrefelé halad, az úszókábel követi a robotot annak vége felől.



A távvezérlő egység a kocsitól számított 50 m-en belül hatásos.

A távvezérlő egység használata

1. A távvezérlő egység aktiválásához nyomja meg az érintőpadot az ábra szerint. Négy aktiválási lámpa kezd világítani.
2. Nyomja meg röviden az előre felé nyilat. A robot elkezd előre felé mozogni.
Az előre haladó mozgás leállításához röviden nyomja meg és engedje el az előre felé nyilat.
3. Nyomja meg röviden a hátra felé nyilat. A robot elkezd hátra felé mozogni.
A hátra haladó mozgás leállításához röviden nyomja meg és engedje el a hátra felé nyilat.



16. ábra: A távvezérlő egység

Helyben fordulások

Helyben fordulás végrehajtható a robot mozgása közben, illetve a robot álló helyzetében is.

4. A robot óramutató járás szerinti elfordításához nyomja meg és tartsa lenyomva a jobb oldali nyilat. A robot helyben elfordul. A robot elfordulásának leállításához engedje fel a gombot.
5. A robot óramutató járásával ellentétes elfordításához nyomja meg és tartsa lenyomva a bal oldali nyilat. A robot elfordulásának leállításához engedje fel a gombot.
6. A távvezérlő egység leállításához nyomja meg és tartsa lenyomva az érintőpadot. Az aktiválási lámpák kikapcsolnak.
A kézi korrekció után a robot visszatér a programozott tisztítási irányokhoz.



A távvezérlő egység közelítőleg 3 perc után automatikusan inaktiválódik, és a jelzőlámpák kikapcsolnak.

A távvezérlő egység karbantartása

A távvezérlő egységet 2 AAA elem működteti. Fröccsenő víz ellen védett, és nem szabad vízbe meríteni. Az elemek cseréjéhez távolítsa el a hátoldali 4 rögzítő csavart, és az összes elem helyett tegyen be újakat.

12. HIBAELHÁRÍTÁS

Naplófájl mentése USB memóriakártyára (arra az esetre, ha a technikusnak szüksége volna rá):

A fő *Wave* képernyőről nyomja meg a zöld gombokat sorrendben - 'jobb-bal-jobb-bal', és kövesse a további utasításokat.

Hibaüzenet	Ellenőrizze a lehetséges okot	Megteendő intézkedés
Imp over load	Van szennyeződés vagy egyéb anyag a forgókerékben?	Csavarja ki a forgókerék védőfedelét rögzítő csavart. Csavarja meg kissé az óramutató járásával egyező irányban, amíg elenged. Távolítsa el a forgókerék körüli esetleges szennyeződést. Tegye vissza a védőfedeleket.
Imp over load	Megismétlődik a probléma minden műveletnél?	Forduljon Maytronics forgalmazóhoz.
Imp over load	Megismétlődik a probléma minden műveletnél?	Forduljon Maytronics forgalmazóhoz.
Drive over load	Zavarja szennyeződés a meghajtó szíjakat, keféket, a meghajtó tengelyeket?	Távolítsa el az esetleges szennyeződést vagy idegen anyagot, amely a meghajtó szíjak, kefék, illetve meghajtó tengelyek közé kerülhetett.
Driver overload	Megismétlődik a probléma minden műveletnél?	Forduljon Maytronics forgalmazóhoz.
Driver under load	Megismétlődik a probléma minden műveletnél?	Forduljon Maytronics forgalmazóhoz.
DC input	Van-e rövidzárlat, részleges vagy teljes szétkapcsolódás? Van az úszókábelen látható szakadás?	Forduljon Maytronics forgalmazóhoz.
Robot is stuck on wall	A robot megállt több mint 70°-os függőleges helyzetben? Megakadt a robot egy akadálynál?	Mozdítsa ki a robotot a helyzetéből, és távolítsa el az akadályt. Aktiválja újra. Ha ez ismét előfordul, forduljon Maytronics forgalmazóhoz.
Out of water	A robotot hosszabb ideig a vízből kivéve működtették?	Ellenőrizze, hogy a forgókerék rendben van, és a lapátjai nem törtek. Aktiválja újra. Ha ez ismét előfordul, forduljon Maytronics forgalmazóhoz.
Robot is stuck	Megállt a robot egy akadálynál? Van-e akadály a hűtővízcsatornában, illetve a meghajtó szíjainál?	Mozdítsa ki a robotot a helyzetéből, és távolítsa el az akadályt. Aktiválja újra. Ha ez ismét előfordul, forduljon Maytronics forgalmazóhoz.
Navigation system	Megismétlődik a probléma minden műveletnél?	Forduljon Maytronics forgalmazóhoz.

Hibaüzenet	Ellenőrizze a lehetséges okot	Megteendő intézkedés
Fuse fail	Nedves konnektor	Szárítsa meg a konnektort, és cserélje ki a biztosítékot. Megjegyzés: A biztosítéktartó a tápegység belsejében van a jobb kéz felőli oldalon. Cserélje ki a biztosítékot a mellékelt tartalékkal. Megjegyzés: Ez speciális biztosíték, csere kapható a helyi Maytronics forgalmazótól.
No Communication	Ez a probléma akkor jelentkezik, amikor megnyomja az MMI konzolon a MEDENCE vagy a KEZDŐLAP gombot?	Forduljon Maytronics forgalmazóhoz. Megjegyzés: Átmenetileg dolgozhat azMMI nélkül. Kösse le a tápegységről, ezáltal letiltva a Medence/Kezdőlap funkciót, és használja a távvezérlő egységet.

WAVE 300 XL